

Nelineárne optimalizačné modely a metódy

Téma prednášky č. 4

Podmienky optimálnosti Kuhna – Tuckera

(Časť 2)

Prof. Ing. Michal Fendek, CSc.

Katedra operačného výskumu a ekonometrie

Ekonomická univerzita

Dolnozemska 1

852 35 Bratislava

Podmienky optimálnosti

- Vidíme teda, že v niektorých prípadoch podmienky optimálnosti F.Johna zlyhávajú. Zaujímavejší z hľadiska riešenia úloh je teda prípad, keď $u_o \neq 0$. *Kuhn, H.W. a Tucker, A.W.* sformulovali analogické podmienky optimálnosti ako *F.John*, ale s dodatočnou vlastnosťou kladnej hodnoty multiplikátora u_o , a to $u_o = 1$. Ďalej formulované podmienky sa v odbornej literatúre obvykle uvádzajú ako *Kuhnove-Tuckerove podmienky optimálnosti*.

Podmienky optimálnosti Kuhna-Tuckera (Nutné podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera*)

Nech X je neprázdna otvorená množina v \mathbb{R}^n a $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $g_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $i=1, \dots, m$. Skúmame úlohu

$$f(\mathbf{x}) \rightarrow \min$$

pri ohraničeniach

$$g_i(\mathbf{x}) \leq 0, \quad i=1, \dots, m$$

$$\mathbf{x} \in X$$

a jej prípustné riešenie \mathbf{x}^0 . Označme ako množinu I

$$I = \{ i \mid g_i(\mathbf{x}) = 0 \}$$

aktívnych ohraničení. Predpokladajme, že funkcie $f(\mathbf{x})$, $g_i(\mathbf{x})$, $i \in I$ sú diferencovateľné v \mathbf{x}^0 a funkcie $g_i(\mathbf{x})$, $i \notin I$ sú spojité v \mathbf{x}^0 . Nech vektory $\nabla g_i(\mathbf{x})$, pre $i \in I$ sú navyše lineárne nezávislé. Ak \mathbf{x}^0 je bodom lokálneho optima úlohy, potom existujú také čísla u_i , pre $i \in I$, pre ktoré platí

$$\begin{aligned} \nabla f(\mathbf{x}^0) + \sum_{i \in I} u_i \nabla g_i(\mathbf{x}^0) &= \mathbf{0} \\ u_i &\geq 0, \quad i \in I \end{aligned}$$

Podmienky optimálnosti

- Ilustrujme teraz podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera* geometricky. Ľubovoľný vektor $y \in \mathbb{R}^n$, ktorý sa dá vyjadriť ako nezáporná lineárna kombinácia gradientov funkcií aktívnych ohraňení v tvare

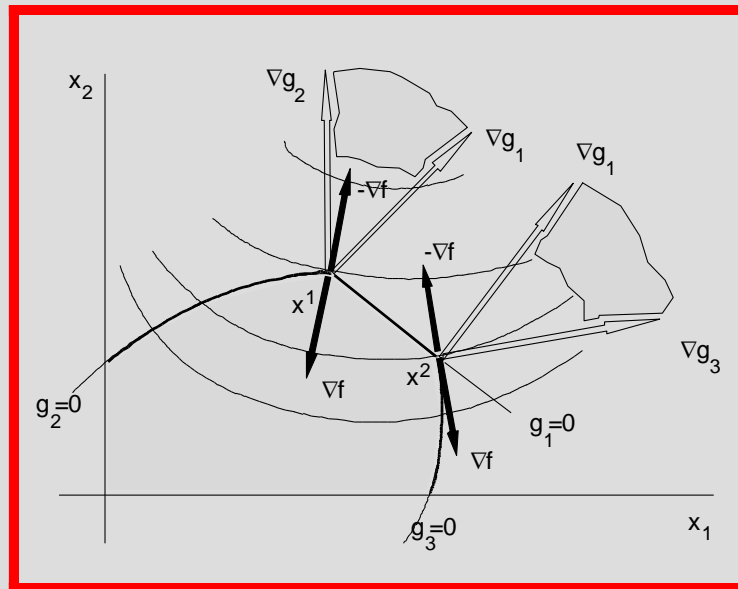
$$y = \sum_{i=1}^m u_i \nabla g_i(\mathbf{x}^0) \quad \text{pričom } u_i \geq 0, \quad \text{pre } \forall i \in I$$

patrí do kónusu, resp. kužľa, ktorý je vytvorený týmito gradientami v bode x^0 . Z podmienok optimálnosti *Kuhna-Tuckera* vyplýva, že

$$-\nabla f(\mathbf{x}^0) = \sum_{i=1}^m u_i \nabla g_i(\mathbf{x}^0) \quad \text{pričom } u_i \geq 0, \quad \text{pre } \forall i \in I$$

t.j. vektor $-\nabla f(\mathbf{x}^0)$ patrí do tohto kónusu. Skúmame dva body x^1, x^2 , ktoré sú prípustnými riešeniami úlohy zobrazenej na obr. č.4.8.

Obr.č.4.8: Geometrická interpretácia podmienok optimálnosti *Kuhna-Tuckera*



Ak sú navyše funkcie $g_i(\mathbf{x})$ diferencovateľné v bode \mathbf{x}^0 aj pre $i \notin I$, tak podmienky *Kuhna-Tuckera* možno zapísať v nasledovnej ekvivalentnej forme:

$$\begin{aligned} \nabla f(\mathbf{x}^0) + \sum_{i=1}^m u_i \nabla g_i(\mathbf{x}^0) &= \mathbf{0} \\ u_i g_i(\mathbf{x}^0) &= 0 \quad \text{pre } i = 1, 2, \dots, m \\ u_i &\geq 0, \quad \text{pre } i = 1, 2, \dots, m \end{aligned}$$

Analogicky, ako pri formulácii nutných podmienok F.Johna čísla u_i , $i=1, \dots, m$ predstavujú *Lagrangeove multiplikátory* a rovnosti $u_i g_i(\mathbf{x}^0) = 0$ podmienky *komplementárnej rovnováhy*

Podmienky *Kuhna-Tuckera* môžeme formulovať aj vo vektorovom tvare nasledovne

$$\begin{aligned} u_0 \nabla f(\mathbf{x}^0) + \mathbf{G}\mathbf{u} &= \mathbf{0} \\ \mathbf{u}^T \mathbf{g}(\mathbf{x}^0) &= 0 \\ \mathbf{u} &\geq \mathbf{0} \end{aligned}$$

kde

$\mathbf{g}(\mathbf{x})$ - vektor funkcií sústavy ohraničení so zložkami $g_i(\mathbf{x})$ pre $i=1, \dots, m$;

\mathbf{G} - matica typu (n, m) so stĺpcami $\nabla g_i(\mathbf{x}^0)$;

\mathbf{u} - vektor *Lagrangeovych multiplikátorov*, $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^m$

- Uvedené podmienky optimálnosti *Kohna-Tuckera* sú nutnými podmienkami, po zavedení určitých predpokladov o konvexnosti funkcií však predstavujú zároveň aj postačujúce podmienky. Chyba! Záložka nie je definovaná.

Veta 4.8 (Postačujúce podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera*)

Nech X je neprázdna otvorená množina v R^n a $f:R^n \rightarrow R$, $g_i:R^n \rightarrow R$, $i=1,\dots,m$. Skúmame úlohu

$$\min \{ f(x) \mid x \in X, g_i(x) \leq 0, i=1, \dots, m \}$$

a jej prípustné riešenie x^0 . Označme ako množinu $I = \{ i \mid g_i(x^0) = 0 \}$ množinu aktívnych ohraničení v bode x^0 .

Predpokladajme, že funkcia $f(x)$ je pseudokonvexná v bode x^0 a funkcie $g_i(x)$, $i \in I$ sú kvázikonvexné a diferencovateľné v x^0 . Ak sú v bode x^0 splnené podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera*, čiže existujú také čísla u_i , pre $i \in I$, pre ktoré platí

$$\begin{aligned} \nabla f(x^0) + \sum_{i=1}^m u_i \nabla g_i(x^0) &= \mathbf{0} \\ u_i g_i(x^0) &= 0 \quad \text{pre } i = 1, 2, \dots, m \\ u_i &\geq 0, \quad \text{pre } i = 1, 2, \dots, m \end{aligned}$$

potom x^0 je bodom *globálneho minima úlohy*.

Poznámka 4.2

Vychádzajúc z vlastností konvexných funkcií poznamenávame, že ak funkcie $f(x)$, $g_i(x)$ sú konvexné, potom sú podmienky vety 4.8 splnené.

Podmienky optimálnosti

Príklad č.4.8

Je daná úloha

pri ohraničeniach

$$f(x_1, x_2) = (x_1 - 9/4)^2 + (x_2 - 2)^2 \rightarrow \min$$

$$-x_1^2 + x_2 \geq 0$$

$$x_1 + x_2 \leq 6$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

a) Zapište podmienky optimálnosti Kuhna-Tuckera,

b) Presvedčte sa či sú podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera* splnené pre body

$$x^0 = (3/2, 9/4)^T, x^1 = (0, 6)^T$$

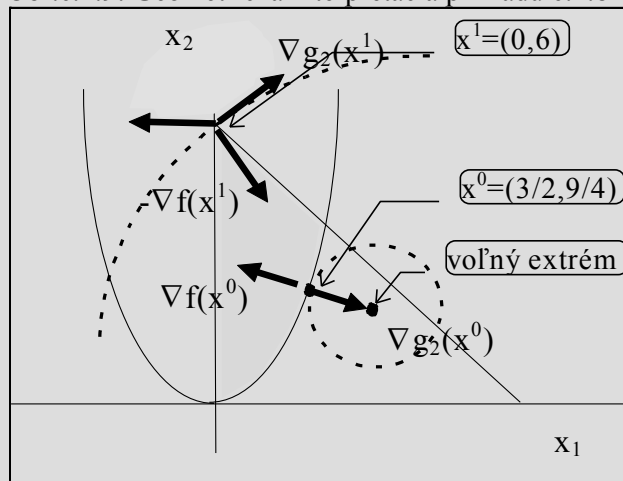
c) Geometricky interpretujte splnenie podmienok *Kuhna-Tuckera* v oboch bodoch z úlohy (b),

d) Ukážte, že bod x^0 je bodom globálneho optima úlohy (podmienky *Kuhna-Tuckera* sa realizujú ako postačujúce)

Riešenie

Geometrická interpretácia úlohy je uvedená na obr. č.4.9.

Obr.č.4.9: Geometrická interpretácia príkladu č.4.8



$$\nabla f(\mathbf{x}) = (2(x_1 - 9/4), 2(x_2 - 2))^T,$$

$$\nabla g_1(\mathbf{x}) = (2x_1, 1)^T,$$

$$\nabla g_2(\mathbf{x}) = (1, 1)^T,$$

$$\nabla g_3(\mathbf{x}) = (-1, 0)^T,$$

$$\nabla g_4(\mathbf{x}) = (0, -1)^T$$

a formulujeme nutné podmienky optimálnosti Kuhna-Tuckera

$$\begin{pmatrix} 2(x_1 - 9/4) \\ 2(x_2 - 2) \end{pmatrix} + u_1 \begin{pmatrix} 2x_1 \\ -1 \end{pmatrix} + u_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + u_3 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + u_4 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$u_1 (x_1^2 - x_2) = 0$$

$$u_2 (x_1 + x_2 - 6) = 0$$

$$u_3 (-x_1) = 0$$

$$u_4 (-x_2) = 0$$

$$u_1, u_2, u_3, u_4 \geq 0$$

b) Preverme platnosť podmienok optimálnosti pre bod $\mathbf{x}^0 = (3/2, 9/4)^T$, ktorý je, ako vidíme na obr.č.4.9, optimálnym riešením úlohy. Overme, ktoré z ohraničení sú aktívne. Dostávame:

$$g_1(\mathbf{x}^0) = 0, g_2(\mathbf{x}^0) < 0, g_3(\mathbf{x}^0) < 0, g_4(\mathbf{x}^0) < 0$$

Iba prvé ohraničenie je aktívne, to znamená $I = \{1\}$. Potom ale na základe komplementárnej podmienky platí, že *Lagrangeove multiplikátory* zodpovedajúce neaktívnym ohraničeniam sú nulové, a teda platí

$$u_2 = u_3 = u_4 = 0.$$

Vypočítajme hodnoty gradientov účelovej funkcie a funkcií ohraničení

$$\nabla f(\mathbf{x}^0) = (-3/2, 1/2)^T, \nabla g_1(\mathbf{x}^0) = (3, -1)^T, \nabla g_2(\mathbf{x}^0) = (1, 1)^T, \nabla g_3(\mathbf{x}^0) = (-1, 0)^T, \nabla g_4(\mathbf{x}^0) = (0, -1)^T$$

Preverme platnosť nutných podmienok optimálnosti (na základe podmienky komplementárnosti v nich bude figurovať iba multiplikátor u_1). Dostávame:

$$\begin{pmatrix} -3/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} + u_1 \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$u_1 \geq 0$$

$$\Rightarrow u_1 = 1/2 > 0$$

Hodnoty Lagrangeových multiplikátorov sú teda nasledovné

$$(u_1, u_2, u_3, u_4) = (1/2, 0, 0, 0) \geq \mathbf{0}$$

a vidíme, že multiplikátory vyhovujú nutným podmienkam optimálnosti Kuhna-Tuckera.

Overme ďalej platnosť Kuhnových-Tuckerových podmienok v bode $\mathbf{x}^1=(0, 6)^T$, ktorý evidentne nie je optimálnym riešením úlohy. ľahko sa presvedčíme o tom, že množina indexov aktívnych ohraničení je $I = \{2,3\}$, a teda $u_1 = u_4 = 0$. Hodnoty gradientov účelovej funkcie a funkcií aktívnych ohraničení sú nasledovné

$$\nabla f(\mathbf{x}^1)=(-9/2,8)^T, \quad \nabla g_2(\mathbf{x}^1)=(1,1)^T, \quad \nabla g_3(\mathbf{x}^1)=(-1,0)^T$$

Hodnoty multiplikátorov u_2, u_3 získame riešením sústavy rovníc zodpovedajúcich prvej podmienke optimálnosti Kuhna-Tuckera:

$$\begin{pmatrix} -9/2 \\ 8 \end{pmatrix} + u_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + u_3 \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$u_2 = -25/2, \quad u_3 = -8$$

Hodnoty Lagrangeovych multiplikátorov sú teda nasledovné

$$(u_1, u_2, u_3, u_4) = (0, -8, -25/2, 0) \leq \mathbf{0}$$

a vidíme, že bod \mathbf{x}^1 **nevyhovuje** nutným podmienkam optimálnosti Kuhna-Tuckera.

d) Ukážme, že pre bod \mathbf{x}^0 sú nutné podmienky optimálnosti Kuhna-Tuckera zároveň aj postačujúcimi. Vypočítajme Hessovu maticu pre účelovú funkciu $f(\mathbf{x})$ a funkciu aktívneho ohraničenia $g_1(\mathbf{x})$:

$$\mathbf{H}_f(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \qquad \mathbf{H}_{g_1}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Vidíme, že Hessova matica funkcie $f(\mathbf{x})$ je kladne definitná nezávisle na hodnotách premenných x_1, x_2 , preto funkcia $f(\mathbf{x})$ je rýdzokonvexná, a teda aj pseudokonvexná na celom obore definície. Hessova matica funkcie $g_1(\mathbf{x})$ je kladne semidefinitná nezávisle na hodnotách premenných x_1, x_2 , preto funkcia $g_1(\mathbf{x})$ je konvexná, a teda aj rýdzo kvázikonvexná na celom obore definície. Bod \mathbf{x}^0 je teda bodom globálneho optima úlohy.

Úlohy so zmiešanými typmi ohraňení

Budeme skúmať nasledovnú úlohu nelineárneho programovania

$$f(\mathbf{x}) \rightarrow \min$$

pri ohraňeniach

$$g_i(\mathbf{x}) \leq 0, \quad i=1, \dots, m \quad (4.4)$$

$$h_k(\mathbf{x}) = 0, \quad k=1, \dots, l$$

$$\mathbf{x} \in X$$

kde m je počet ohraňení úlohy typu *menší alebo rovný*,

l je počet ohraňení úlohy typu *rovný*,

$f(\mathbf{x}), g_i(\mathbf{x}), h_k(\mathbf{x}): R^n \rightarrow R$ pre $i=1, \dots, m, k=1, \dots, l$ a

X je neprázdna otvorená množina v R^n .

Úlohy so zmiešanými typmi ohraňení

Budeme skúmať nasledovnú úlohu nelineárneho programovania

$$f(\mathbf{x}) \rightarrow \min$$

pri ohraňeniach

$$g_i(\mathbf{x}) \leq 0, \quad i=1, \dots, m \quad (4.4)$$

$$h_k(\mathbf{x}) = 0, \quad k=1, \dots, l$$

$$\mathbf{x} \in X$$

kde m je počet ohraňení úlohy typu *menší alebo rovný*,

l je počet ohraňení úlohy typu *rovný*,

$f(\mathbf{x}), g_i(\mathbf{x}), h_k(\mathbf{x}): R^n \rightarrow R$ pre $i=1, \dots, m, k=1, \dots, l$ a

X je neprázdna otvorená množina v R^n .

Geometrická interpretácia podmienok optimálnosti

Zovšeobecnením podmienky optimálnosti formulovanej pre úlohy s ohraničeniami v tvare nerovnic ako

$$F^o \cap G^o = \emptyset$$

pre túto triedu úloh.

Ak bod \mathbf{x}^o je bodom lokálneho minima úlohy (4.4), potom platí

$$F^o \cap G^o \cap H^o = \emptyset$$

kde

$$F^o = \{ \mathbf{d} \mid \nabla f(\mathbf{x}^o)^T \mathbf{d} < 0 \}$$

$$G^o = \{ \mathbf{d} \mid \nabla g_i(\mathbf{x}^o)^T \mathbf{d} < 0, i \in I \}$$

$$H^o = \{ \mathbf{d} \mid \nabla h_k(\mathbf{x}^o)^T \mathbf{d} = 0, k=1, \dots, l \}.$$

Príklad č.4.9

Preskúmame úlohu

$$f(x_1, x_2) = x_1^2 + x_2^2 \rightarrow \min$$

pri ohraničeníach

$$g_1(\mathbf{x}) = x_1^2 + x_2^2 - 5 \leq 0$$

$$g_2(\mathbf{x}) = -x_1 \leq 0$$

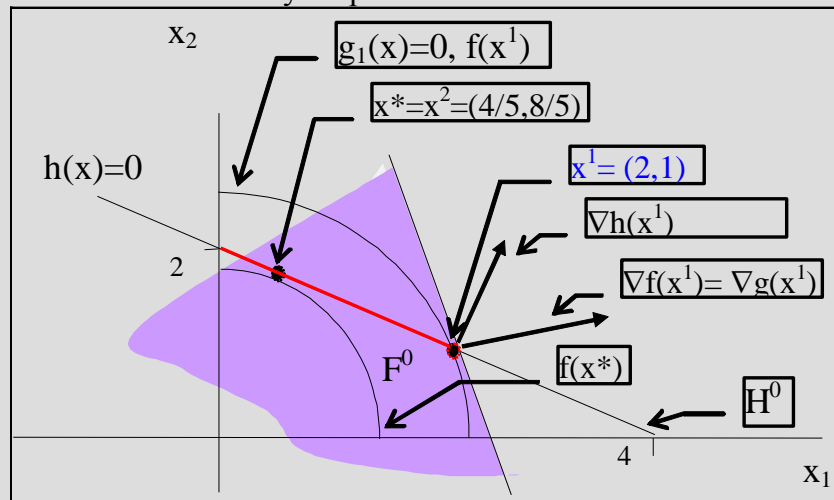
$$g_3(\mathbf{x}) = -x_2 \leq 0$$

$$h(\mathbf{x}) = x_1 + 2x_2 - 4 = 0$$

Úloha:

Preverte platnosť geometrických podmienok optimálnosti v bodoch $\mathbf{x}^1 = (2, 1)^T$, $\mathbf{x}^2 = (4/5, 8/5)^T$.

Obr.č.4.12: Podmienky nesplnené: $F^0 \cap G^0 \cap H^0 \neq \emptyset$

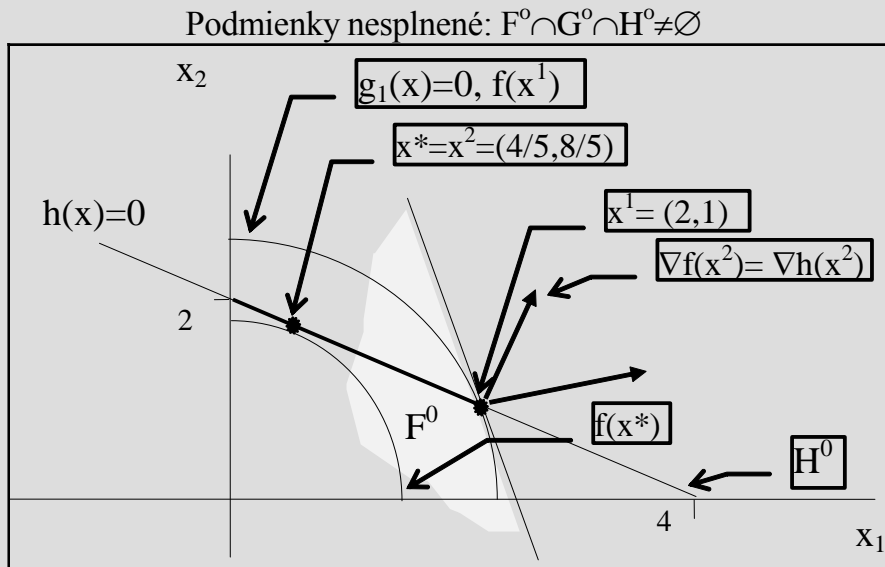


Podmienky optimálnosti

a) Preskúmame bod $\mathbf{x}^1=(2,1)^T$. V tomto bode sa ako aktívne realizuje ohraničenie $g_1(\mathbf{x})$, takže $I=\{1\}$. Vypočítajme gradient učelovej funkcie a funkcie aktívneho ohraničenia a funkcie $h(\mathbf{x})$ v bode \mathbf{x}^1

$$\nabla f(\mathbf{x}^1) = (4,2)^T, \quad \nabla g_1(\mathbf{x}^1) = (4,2)^T, \quad \nabla h(\mathbf{x}^1) = (1,2)^T$$

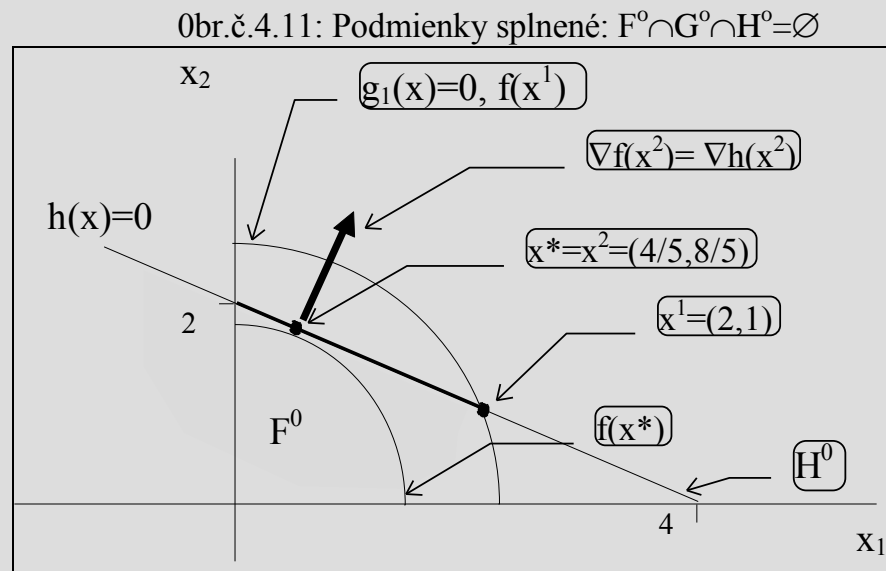
Na obr. je zobrazená množina progresívnych smerov F^o a množiny prípustných smerov G^o a H^o . Vidíme, že prienik množín prípustných a množiny progresívnych smerov nie je prázdna množina, takže v bod $\mathbf{x}^1=(2,1)$ sa nespĺňajú geometrické podmienky optimálnosti a bod preto nie je optimálnym riešením úlohy.



b) Preskúmame bod $\mathbf{x}^2=(4/5,8/5)^T$. Pre tento bod neexistuje aktívne ohraničenie úlohy, takže $I=\{\emptyset\}$. Vypočítajme gradienty funkcií $f(\mathbf{x})$ a $h(\mathbf{x})$ bode \mathbf{x}^2 :

$$\nabla f(\mathbf{x}^2) = (8/5, 16/5)^T, \quad \nabla h(\mathbf{x}^2) = (1, 2)^T$$

Na obr. sú zobrazené množiny F^0 , H^0 a vidíme, že pre ich prienik platí $F^0 \cap H^0 = \dot{C}$, čím sú pre bod \mathbf{x}^2 splnené podmienky vety 4.9. Tieto podmienky sú však len nutné, a preto splnenie podmienky $F^0 \cap H^0 = \emptyset$ vo všeobecnosti negarantuje, že bod \mathbf{x}^* je bodom optima, je iba bodom, ktorý môže ale aj nemusí byť optimálnym riešením úlohy.



Veta 4.11 (Nutné podmienky optimálnosti Kuhna-Tuckera)

Nech X je neprázdna otvorená množina v \mathbb{R}^n a $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $g_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $i=1, \dots, m$ a $h_k: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$.
Skúmame úlohu

$$f(x) \rightarrow \min$$

pri ohraničeníach

$$\begin{aligned} g_i(x) &\leq 0, & i=1, \dots, m \\ h_k(x) &= 0, & k=1, \dots, l \\ & \mathbf{x} \in X \end{aligned}$$

a jej prípustné riešenie \mathbf{x}^0 . Označme množinu aktívnych ohraničení ako množinu

$$I = \{ i \mid g_i(x) = 0 \}$$

Predpokladajme, že v bode \mathbf{x}^0 sú funkcie $g_i(x)$, $i \notin I$ spojité, funkcie $f(x)$, $g_i(x)$, $i \in I$ diferencovateľné a funkcie $h_k(x)$ spojitاً diferencovateľné. Okrem toho nech vektory $\nabla g_i(\mathbf{x}^0)$ pre $i \notin I$ a vektory $\nabla h_k(\mathbf{x}^0)$ pre $k=1, \dots, l$ sú lineárne nezávislé. Ak \mathbf{x}^0 je bodom lokálneho optima úlohy, potom existujú také čísla u_i , $i \in I$, a v_k pre $k=1, \dots, l$, pre ktoré platí

$$\begin{aligned} \nabla f(\mathbf{x}^0) + \sum_{i \in I} u_i \nabla g_i(\mathbf{x}^0) + \sum_{k=1}^l v_k \nabla h_k(\mathbf{x}^0) &= \mathbf{0} \\ u_i &\geq 0, & i \in I \end{aligned}$$

Ak sú navyše funkcie g_i diferencovateľné v bode \mathbf{x}^0 aj pre $i \notin I$, tak podmienky *Kuhna-Tuckera* možno zapísať v nasledovnej ekvivalentnej forme:

$$\begin{aligned}\nabla f(\mathbf{x}^0) + \sum_{i=1}^m u_i \nabla g_i(\mathbf{x}^0) + \sum_{k=1}^l h_k \nabla h_k(\mathbf{x}^0) &= \mathbf{0} \\ u_i g_i(\mathbf{x}^0) &= 0 \quad \text{pre } i = 1, 2, \dots, m \\ u_i &\geq 0, \quad \text{pre } i = 1, 2, \dots, m\end{aligned}$$

Podmienky *Kuhna-Tuckera* môžeme formulovať aj vo vektorovom tvare následovne

$$\begin{aligned}\nabla f(\mathbf{x}^0) + \mathbf{G}\mathbf{u} + \mathbf{H}\mathbf{v} &= \mathbf{0} \\ \mathbf{u}^T \mathbf{g}(\mathbf{x}^0) &= 0 \\ \mathbf{u} &\geq \mathbf{0}\end{aligned}$$

kde

$\mathbf{g}(\mathbf{x})$ - vektorová funkcií sústavy ohraňení so zložkami $g_i(\mathbf{x})$ pre $i=1, \dots, m$;

\mathbf{G} - matica typu (n, m) so stĺpcami $\nabla g_i(\mathbf{x})$;

\mathbf{u} - vektor *Lagrangeovych multiplikátorov*, $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^m$;

\mathbf{H} - matica typu (n, l) so stĺpcami $\nabla h_k(\mathbf{x})$;

\mathbf{v} - vektor *Lagrangeovych multiplikátorov*, $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^l$

Veta 4.12 (Postačujúce podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera*)

Nech X je neprázdna otvorená množina v \mathbb{R}^n a $f(\mathbf{x}): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $g_i(\mathbf{x}): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $i=1, \dots, m$ a $h_k(\mathbf{x}): \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $k=1, \dots, l$. Skúmajme úlohu

$$f(\mathbf{x}) \rightarrow \min$$

pri ohraničeníach

$$\begin{aligned} g_i(\mathbf{x}) &\leq 0, & i=1, \dots, m \\ h_k(\mathbf{x}) &= 0 & k=1, \dots, l \\ & \mathbf{x} \in X \end{aligned}$$

a jej prípustné riešenie \mathbf{x}^0 .

Označme ako množinu

$$I = \{ i \mid g_i(\mathbf{x}) = 0 \}$$

Predpokladajme, že v bode \mathbf{x}^0 sú splnené podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera*, t.j. existujú také čísla u_i , $i \in I$, a čísla v_k , $k=1, \dots, l$, pre ktoré platí

$$\nabla f(\mathbf{x}^0) + \sum_{i \in I} u_i \nabla g_i(\mathbf{x}^0) + \sum_{k=1}^l v_k \nabla h_k(\mathbf{x}^0) = \mathbf{0}$$

Zaved'me označenie $J = \{ k \mid v_k > 0 \}$, $K = \{ k \mid v_k < 0 \}$ a predpokladajme, že v bode \mathbf{x}^0 je funkcia $f(\mathbf{x})$ pseudokonvexná, funkcie $g_i(\mathbf{x})$ pre $i \in I$ sú kvázikonvexné a funkcie $h_k(\mathbf{x})$ pre $k \in J$ sú kvázikonvexné a pre $k \in K$ kvázikonkávne. Potom bod \mathbf{x}^0 je globálnym optimálnym riešením úlohy.

Príklad č.4.13

Skúmame nasledovnú úlohu nelineárneho programovania

$$f(x) = -10/3x_1 - 2x_2 + x_3^2 \rightarrow \min$$

pri ohraničeniach

$$g_1(x) = x_1 + x_2 + x_3 \leq 0$$

$$h_1(x) = -x_1 - 2x_2 + x_3^2 = 0$$

Úlohy:

- formulujte nutné podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera*,
- na základe podmienok optimálnosti určte bod x^0 ,
- preverte, či bod x^0 je globálnym optimálnym riešením úlohy.

Riešenie

a) Gradienty funkcií úlohy sú nasledovné

$$\nabla f(x) = (-10/3, -2, 2x_3)^T, \quad \nabla g_1(x) = (1, 1, 1)^T, \quad \nabla h_1(x) = (-1, -2, 2x_3)^T$$

$$\begin{pmatrix} -10/3 \\ -2 \\ 2x_3 \end{pmatrix} + u_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + v_1 \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 2x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$u_1(x_1 + x_2 + x_3) = 0$$
$$u_1 \geq 0$$

b) Na základe formulovaných podmienok optimálnosti riešime sústavu lineárnych rovníc

$$\begin{aligned} -10/3 + u_1 - v_1 &= 0 \\ -2 + u_1 - 2v_1 &= 0 \\ 2x_3 + u_1 + 2v_1 x_3 &= 0 \end{aligned}$$

Riešením sústavy je vektor

$$(u_1, v_1, x_3) = (14/3, 4/3, -1)^T$$

Kedže $u_1 \neq 0$, tak podľa komplementárnej podmienky *Kuhna-Tuckera* platí

$$g_1(\mathbf{x})=0.$$

Po dosadení hodnoty premennej $x_3=-1$ do oboch ohraničení úlohy dostávame sústavu dvoch rovníc o dvoch neznámych,

$$g_1(\mathbf{x}) = x_1 + x_2 + x_3 = 0$$

$$x_1 + x_2 = 1$$

$$h_1(\mathbf{x}) = -x_1 - 2x_2 + x_3^2 = 0$$

$$-x_1 - 2x_2 = -1$$

ktorej riešením získame hodnoty zostávajúcich premenných $x_2=0$, $x_1=1$. Bodom, ktorý vyhovuje podmienkam optimálnosti *Kuhna-Tuckera* je bod

$$\mathbf{x}^0 = (1, 0, -1)^T$$

c) Na základe postačujúcich podmienok optimálnosti preveríme, či bod x^0 je globálnym riešením úlohy.

Preskúmame dodatočné požiadavky konvexnosti kladené na funkcie úlohy:

- **pseudokonvexnosť funkcie $f(x)$:**

$$f(x) = 10/3 x_1 - 2x_2 + x_3^2 \Rightarrow H(x) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Hessova matica je kladne semidefinitná, preto funkcia $f(x)$ je konvexná, a teda aj pseudokonvexná;

- **kvázikonvexnosť funkcie $g_1(x)$, keďže $I=\{1\}$:**

$$g_1(x) = x_1 + x_2 + x_3$$

Vidíme, že funkcia je lineárna, preto je konvexná a zároveň aj kvázikonvexná;

- kvázikonvexnosť funkcie h_1 ,

keďže $v_1 > 0$, a teda $K=\{1\}$:

$$h_1(\mathbf{x}) = -x_1 + 2x_2 + x_3^2 \quad \Rightarrow \quad \mathbf{H}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Hessova matica je kladne semidefinitná, preto funkcia $h_1(x)$ je konvexná, a preto bod \mathbf{x}^0 je globálnym optimálnym riešením úlohy.

V bode \mathbf{x}^0 je hodnota účelovej funkcie

$$f(\mathbf{x}^0) = -7/3$$

4.3 Alternatívne formy podmienok Kuhna-Tuckera pre rôzne typy úloh

Doposiaľ sme sa zaoberali skúmaním podmienok optimálnosti v najvšeobecnejšom prípade pre úlohy so zmiešanými typmi ohraňení v tvare

$$\min \{f(\mathbf{x}) \mid g_i(\mathbf{x}) \leq 0, i=1, \dots, m; h_k(\mathbf{x}) = 0, k=1, \dots, l; \mathbf{x} \in X\} \quad (4.5)$$

pričom podmienky optimálnosti Kuhna-Tuckera v súlade so znením vety 4.10 predpokladali pre prípustné riešenie \mathbf{x}^0 existenciu multiplikátorov $u_i, i=1, \dots, m, v_k, k=1, \dots, l$, pre ktoré platí

$$\begin{aligned} \nabla f(\mathbf{x}^0) + \sum_{i=1}^m u_i \nabla g_i(\mathbf{x}^0) + \sum_{k=1}^l h_k \nabla h_k(\mathbf{x}^0) &= \mathbf{0} \\ u_i g_i(\mathbf{x}^0) &= 0 \quad \text{pre } i = 1, 2, \dots, m \\ u_i &\geq 0, \quad \text{pre } i = 1, 2, \dots, m \end{aligned}$$

- I keď vo všeobecnosti možno ľubovoľnú úlohu upraviť na horeuvedený tvar (4.5), je predsa len užitočné ukázať formuláciu Kuhnových-Tuckerových podmienok pre rôzne typy úloh.
- Veľmi často sa **požiadavka prípustnosti riešenia** úlohy stáva priamo súčasťou formulácie podmienok optimálnosti, ktoré majú potom pre úlohu (4.5) nasledovný tvar

$$\begin{aligned} \nabla f(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^m u_i \nabla g_i(\mathbf{x}) + \sum_{k=1}^l h_k \nabla h_k(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} & g_i(\mathbf{x}) &\leq 0 \quad i=1, \dots, m & h_{ki}(\mathbf{x}) &= 0 \quad i=1, \dots, m \\ u_i g_i(\mathbf{x}) &= 0 & i &= 1, \dots, m \\ u_i &\geq 0 & i &= 1, \dots, m \end{aligned}$$

Ak formulujeme pre úlohu (4.5) *Lagrangeovu funkciu* v tvare

$$L(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v}) = f(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^m u_i g_i(\mathbf{x}) + \sum_{k=1}^l v_k h_k(\mathbf{x})$$

potom Kuhnove-Tuckerove podmienky môžeme na základe Lagrangeovej funkcie formulovať nasledovne

$$\frac{\partial L(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial x_j} = 0, \quad j=1, \dots, n \quad \frac{\partial L(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial u_i} \leq 0, \quad i=1, \dots, m \quad \frac{\partial L(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial v_k} = 0, \quad k=1, \dots, l$$

$$u_i \frac{\partial L(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial u_i} = 0, \quad i=1, \dots, m$$
$$u_i \geq 0, \quad i=1, \dots, m$$

kde

$$\frac{\partial L(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial x_j} = \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_j} + \sum_{i=1}^m u_i \frac{\partial g_i(\mathbf{x})}{\partial x_j} + \sum_{k=1}^l v_k \frac{\partial h_k(\mathbf{x})}{\partial x_j}$$
$$\frac{\partial L(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial u_i} = g_i(\mathbf{x}), \quad i=1, \dots, m$$
$$\frac{\partial L(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial v_k} = h_k(\mathbf{x}), \quad k=1, \dots, l$$

resp. s využitím vektorovej formulácie nasledovne

$$\begin{array}{ccc} \frac{\partial \mathbf{L}}{\partial \mathbf{x}} = 0 & \frac{\partial \mathbf{L}}{\partial \mathbf{u}} \leq 0 & \frac{\partial \mathbf{L}}{\partial \mathbf{v}} = 0 \\ & \mathbf{u} \frac{\partial \mathbf{L}}{\partial \mathbf{u}} = 0 & \\ & \mathbf{u} \geq \mathbf{0} & \end{array}$$

kde

$$\frac{\partial \mathbf{L}}{\partial \mathbf{x}} = \left(\frac{\partial \mathbf{L}(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial \mathbf{L}(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial x_n} \right)^T;$$

$$\frac{\partial \mathbf{L}}{\partial \mathbf{u}} = \left(\frac{\partial \mathbf{L}(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial u_1}, \dots, \frac{\partial \mathbf{L}(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial u_m} \right)^T$$

$$\frac{\partial \mathbf{L}}{\partial \mathbf{v}} = \left(\frac{\partial \mathbf{L}(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial v_1}, \dots, \frac{\partial \mathbf{L}(\mathbf{x}, \mathbf{u}, \mathbf{v})}{\partial v_l} \right)^T$$

Poznámka 4.3

Zvláštnu pozornosť, najmä pri analýze ekonomických úloh, je užitočné venovať vlastnostiam úloh, v ktorých sú premenné definované ako nezáporné, čo zodpovedá charakteru väčšiny ekonomických problémov.

Skúmame úlohu na viazaný extrém, ktorej jedinými ohraničeniami sú podmienky nezápornosti premenných.

$$\min \{f(\mathbf{x}) \mid x_j \geq 0, j=1, \dots, n; \mathbf{x} \in X\} \quad (4.6)$$

Lagrangeova funkcia má pre ohraničenia $g_i(\mathbf{x}) = -x_i \leq 0$ pre $i=1, \dots, n$ a $i=j$ tvar

$$L(\mathbf{x}, \mathbf{u}) = f(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^n u_i(-x_i)$$

Podmienky optimálnosti KuhnaTuckera majú nasledovný tvar

$$\frac{\partial L(\mathbf{x}, u)}{\partial x_j} = \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_j} + \sum_{i=1}^n u_i \frac{\partial(-x_i)}{\partial x_j} =$$

$$= \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_j} + \sum_{i=1}^n u_i (-\delta_{ij}) = 0 \quad j = 1, \dots, n$$

$$\frac{\partial L(\mathbf{x}, u)}{\partial u_i} = -x_i \leq 0, i = 1, \dots, n$$

$$u_i \frac{\partial L(\mathbf{x}, u)}{\partial u_i} = u_i x_i = 0, i = 1, \dots, n$$

$$u_i \geq 0, i = 1, \dots, n$$

kde

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{ak } i = j \\ 0, & \text{ak } i \neq j \end{cases}$$

potom ale

$$\frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_j} - u_j = 0, \text{ resp. } \frac{\partial f(\mathbf{x})}{\partial x_j} = u_j, j = 1, \dots, n$$

Podmienky optimálnosti

Vidíme, že na základe substitúcie na ľavej strane Kuhnových-Tuckerových podmienok môžeme v podmienkach eliminovať Lagrangeove multiplikátory pre ohraničenia nezápornosti premenných.

Ak ďalej nazveme *zovšeobecnenou Lagrangeovou funkciou* funkciu neobsahujúcu výrazy zodpovedajúce ohraničeniam nezápornosti premenných a Lagrangeovu funkciu teda zapíšeme v tvare

$$\leftarrow L(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x}) \quad \frac{\partial L(\mathbf{x})}{\partial x_i} = u_i$$

tak podmienky optimálnosti Kuhna-Tuckera pre úlohu (4.6) môžeme formulovať následovne

$$\begin{aligned} x_i &\geq 0, \quad i = 1, \dots, n \\ x_i \frac{\partial L(\mathbf{x})}{\partial x_i} &= 0, \quad i = 1, \dots, n \\ \frac{\partial L(\mathbf{x})}{\partial x_i} &\geq 0, \quad i = 1, \dots, n \end{aligned}$$

a na základe vektorovej formulácie nasledovne

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}} &\geq 0 \\ \mathbf{x} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}} &= 0 \\ \mathbf{x} &\geq 0 \end{aligned}$$

Táto modifikácia podmienok optimálnosti *Kuhna-Tuckera* umožní zjednodušenú formuláciu podmienok pre rôzne typy úloh.

Na základe predchádzajúcich záverov sformulujme teraz podmienky optimálnosti pre nasledovnú úlohu nelineárneho programovania so zmiešanými typmi ohraňení

$$f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \rightarrow \min$$

pri ohraňeniach

$$\begin{aligned} g_i(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &\leq 0, \quad i=1, \dots, m \\ h_k(\mathbf{x}, \mathbf{y}) &= 0, \quad k=1, \dots, l \\ \mathbf{x} &\geq 0 \end{aligned} \tag{4.7}$$

kde \mathbf{x} je vektor nezáporných premenných a \mathbf{y} je vektor voľných premenných.

Zapíšme zovšeobecnenú Lagrangeovu funkciu pre úlohu (4.7), t.j. funkciu bez explicitného zohľadnenia podmienok nezápornosti premenných:

$$L(\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{u}, \mathbf{v}) = f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) + \sum_{i=1}^m u_i g_i(\mathbf{x}, \mathbf{y}) + \sum_{k=1}^l v_k h_k(\mathbf{x}, \mathbf{y})$$

a *Kuhnove-Tuckerove* podmienky optimálnosti v tvare vektorovej formulácie

$$\begin{array}{llll} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}} \geq \mathbf{0} & \frac{\partial L}{\partial \mathbf{y}} = 0 & \frac{\partial L}{\partial \mathbf{u}} \leq 0 & \frac{\partial L}{\partial \mathbf{v}} = 0 \\ \mathbf{x} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}} = 0 & & \mathbf{u} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{u}} = 0 & \\ \mathbf{x} \geq \mathbf{0} & & \mathbf{u} \geq \mathbf{0} & \end{array}$$

Na základe formálnej analýzy *Kuhnových-Tuckerových* podmienok úlohy (4.7) môžeme formulovať nasledovné pravidlá pre konštrukciu *Kuhnových-Tuckerových* podmienok optimálnosti.

Nech x je vektor nezáporných premenných, y je vektor voľných premenných a L je zovšeobecnená Lagrangeova funkcia. Potom parciálne derivácie funkcie L sú:

- a) podľa *nezáporných* premenných *nezáporné* a platí podmienka komplementárnej rovnováhy $x(\partial L/\partial x)=0$;
- b) podľa *voľných* premenných *nulové*;
- c) podľa *nezáporných* Lagrangeových multiplikátorov zodpovedajúcich nerovniciam *nekladné* a platí podmienka komplementárnej rovnováhy $u(\partial L/\partial u)=0$;
- d) podľa *voľných* Lagrangeových multiplikátorov zodpovedajúcich rovniciam *nulové*.

Podmienky optimálnosti

Na záver tejto časti ešte odvodíme *Kuhnove-Tuckerove* podmienky optimálnosti pre dvojicu *nesymetrických duálnych úloh lineárneho programovania*.

$$\text{PU: } f(\mathbf{x}) = \mathbf{c}^T \mathbf{x} \rightarrow \min$$

$$\mathbf{Ax} \geq \mathbf{b}$$

$$\text{DU: } g(\mathbf{u}) = \mathbf{u}^T \mathbf{b} \rightarrow \max$$

$$\mathbf{u}^T \mathbf{A} = \mathbf{c}^T$$

$$\mathbf{u} \geq \mathbf{0}$$

kde

\mathbf{A} - matica sústavy ohraničení o rozmere (m, n) ;

\mathbf{x} - vektor rozhodovacích premenných, $\mathbf{x} \in \mathbf{R}^n$;

\mathbf{c} - vektor koeficientov účelovej funkcie, $\mathbf{c} \in \mathbf{R}^n$;

\mathbf{b} - vektor koeficientov pravej strany, $\mathbf{b} \in \mathbf{R}^m$;

\mathbf{u} - vektor duálnych premenných, $\mathbf{u} \in \mathbf{R}^m$;

$f(\mathbf{x})$ - účelová funkcia primárnej úlohy, $f: \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$;

$g(\mathbf{u})$ - účelová funkcia duálnej úlohy, $g: \mathbf{R}^m \rightarrow \mathbf{R}$.

Lagrangeova funkcia úlohy pre upravenú sústavu ohraničení $\mathbf{g}(\mathbf{x}) = \mathbf{b} - \mathbf{Ax} \leq \mathbf{0}$ je nasledovná

$$L(\mathbf{x}, \mathbf{u}) = \mathbf{c}^T \mathbf{x} + \mathbf{u}^T (\mathbf{b} - \mathbf{Ax})$$

Podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera* na základe prv uvedených pravidiel zapíšeme nasledovne

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}} = \mathbf{c}^T - \mathbf{u}^T \mathbf{A} = \mathbf{0}$$

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{u}} = \mathbf{b} - \mathbf{Ax} \leq \mathbf{0}$$

$$\mathbf{u} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{u}} = \mathbf{u}^T (\mathbf{b} - \mathbf{Ax}) = \mathbf{0}$$

$$\mathbf{u} \geq \mathbf{0}$$

Ukážme si ešte určitú analógiu medzi podmienkami optimálnosti *Kuhna-Tuckera* a vlastnosťami riešení dvojice duálnych úloh lineárneho programovania.

Pripomeňme si známy poznatok z tórie riešenia úloh lineárneho programovania, a to, že vektory \mathbf{x} , \mathbf{u} sú optimálnymi riešeniami dvojice duálnych úloh lineárneho programovania, vtedy a len vtedy, ak sú prípustnými riešeniami tejto dvojice úloh a vyhovujú podmienkam vety o rovnováhe (resp. vety o komplementárnosti doplnkových premenných).

Ukážme, že podmienky optimálnosti *Kuhna-Tuckera* pre skúmanú dvojicu úloh sú v súlade s touto vlastnosťou a garantujú optimálnosť riešení dvojice duálnych úloh:

- platnosť podmienky $\frac{\partial L}{\partial \mathbf{x}} = 0$ garantuje prípustnosť riešenia duálnej úlohy;

- platnosť podmienok $\frac{\partial L}{\partial u} \leq 0, u \geq 0$ garantuje prípustnosť riešenia primárnej úlohy;

- podmienka $u \frac{\partial L}{\partial u} = 0$ reperezentuje podmienky vety o rovnováhe.