

Metódy riešenia úloh na viazaný extrém transformáciou na úlohy na voľný extrém

- metóda Lagrangeovej funkcie
- metóda penalizačných funkcií
- metóda bariérových funkcií

Metóda Lagrangeovej funkcie

Rieši úlohu typu $f(x) \rightarrow \min(\max)$ pri ohraničení $h_k(x) = 0$ $k = 1, 2, \dots, m$, kde počet ohraničení je menší ako počet premenných vo funkcii f .

Postup spočíva vo vytvorení Lagrangeovej funkcie v tvare $L(x, v) = f(x) - \sum v_k h_k(x)$, kde v sú Lagrangeove multiplikátory. Využíva sa predpoklad, že viazaný extrém pôvodnej úlohy môže byť nahradený voľným extrémom Lagrangeovej funkcie, lebo $L(x^0, v^0) = f(x^0)$.

V prípade diferencovateľnosti funkcie overujeme nutné a postačujúce podmienky optimálnosti

Nutné podmienky nám definujú stacionárne body, teda riešime sústavu $n+m$ rovníc v tvare:

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial x_j} &= \frac{\partial f(x)}{\partial x_j} - \sum_{k=1}^m v_k \frac{\partial h_k(x)}{\partial x_j} = 0 & j = 1, 2, \dots, n \\ \frac{\partial L}{\partial v_k} &= -\partial h_k(x) = 0 & k = 1, 2, \dots, m \end{aligned}$$

Postačujúce podmienky overujú konvexnosť (konkávnosť) funkcie (kvôli určaniu globálneho extrému), pomocou stanovenia definitnosti Hessovej matice v skúmanom stacionárnom bode:

$$\mathbf{H}(L(x, v)) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 L}{\partial x_i \partial x_j} & \frac{\partial^2 L}{\partial x_i \partial v_k} \\ \frac{\partial^2 L}{\partial v_k \partial x_j} & 0 \end{pmatrix}, \text{ pre } i, j = 1, 2, \dots, n \quad k = 1, 2, \dots, m.$$

Vzhľadom na špecifický tvar tejto blokovej matice sa overujú len determinanty submatíc Hessovej matice $\mathbf{H}_k(L(\mathbf{x}, \mathbf{v}))$ (vyškrtneme riadky od $k+1$ po n).

Postačujúcou podmienkou pre extrém typu minimum je platnosť podmienky:

$$(-1)^k \det[\mathbf{H}_k(L(\mathbf{x}, \mathbf{v}))] > 0, \text{ pre } k = m+1, \dots, n$$

Postačujúcou podmienkou pre extrém typu maximum je platnosť podmienky:

$$(-1)^m \det[\mathbf{H}_k(L(\mathbf{x}, \mathbf{v}))] > 0, \text{ pre } k = m+1, \dots, n$$

Metóda penalizačných funkcií

K účelovej funkcii sa pridáva funkcia, ktorá penalizuje porušenie každého ohraničenia.

V prípade ohraničenia v tvare rovnice $h(x) = 0$ sa dá využiť penále v tvare $\mu h^2(x)$ (kde $\mu \rightarrow \infty$).

Pre ohraničenie v tvare $g(x) \leq 0$ je penále zložitejšie. Má tvar $\mu \cdot \max\{0, h(x)\}$. V algoritme je

použitá kombinácia oboch prístupov, teda kritérium $\alpha(x) = \sum_{i=1}^m [\max\{0, g_i(x)\}]^p + \sum_{k=1}^l |h_k(x)|^p$

Predpokladáme $p \in Z^+$, obvykle 2. Toto kritérium sa násobí postupne sa zväčšujúcimi μ .

Algoritmus: 1) Zvolíme test ukončenia ε , index $k=1$, východiskový bod \mathbf{x}^k , východiskový penalizačný parameter μ^k a koeficient zmeny penalizačného parametra b .

2) Pre východiskový bod \mathbf{x}^k sa rieši úloha $F(x) = f(x) + \mu^k \cdot \alpha(x)$. Riešením tejto úlohy získame bod \mathbf{x}^{μ^k} a položíme $\mathbf{x}^{k+1} = \mathbf{x}^{\mu^k}$.

3) Ak $\mu^k \cdot \alpha(x) < \varepsilon$ potom koniec. Inak $\mu^{k+1} = b \cdot \mu^k$, $k = k+1$ a pokračuje krok 2.

Metóda bariérových funkcií

K účelovej funkcii sa pridáva funkcia, ktorá zamedzuje neprípustnosť každého iter. riešenia.

Dá sa využiť len v prípade ohraničenia ako nerovnice, teda $g(x) \leq 0$. Typický tvar bariérového

člena je $B(x) = \sum_{i=1}^m \frac{-1}{g_i(x)}$ a transformovanej úlohy $F(x) = f(x) + B(x) = f(x) + \mu \sum_{i=1}^m \frac{-1}{g_i(x)}$.

Príklady:

1) Použitím Lagrangeovej metódy nájdite extrém funkcie $f(x) = x_1x_2 + x_2x_3 + 3x_3^2 \rightarrow ext$

pri ohraničeniach $x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 1 = 0$ a $x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 0$.

2) Použitím Lagrangeovej metódy nájdite extrém funkcie $f(x) = x_1x_2x_3 \rightarrow ext$

pri ohraničeniach $x_1 + x_2 + x_3 - 5 = 0$ a $x_1x_2 + x_2x_3 + x_1x_3 - 8 = 0$.

3) Použitím metódy penalizačnej funkcie nájdite extrém funkcie $f(x) = 3x^2 + 7/2 \rightarrow min$

pri ohraničení $2x - 4 = 0$.

4) Použitím metódy penalizačnej funkcie nájdite extrém $f(x) = (x_1 - 4)^2 + (x_2 - 5)^2 \rightarrow min$

pri ohraničení $-2x_1 + 2x_2 + 6 = 0$.

5) Použitím metódy bariérovej funkcie nájdite extrém $f(x) = 2x_1 + 1/3(x_2 - 3)^3 \rightarrow min$

pri ohraničení $2x_1 + 4 \leq 0$ a $-x_2 + 3 \leq 0$.